

LISTA DE PARAFUSOS

	12 PARAFUSOS M3x10mm
	4 PARAFUSOS M3x20mm (Parafusos p/ instalação do braço robótico opcional)
	8 PARAFUSOS M3x25mm (Parafusos p/ fixar os motores)
	2 PARAFUSOS M4x12mm
	6 PARAFUSOS M4x30mm
	28 PORCAS PARA PARAFUSO M3
	20 PORCAS PARA PARAFUSO M4
	32 ARRUELAS PARA PARAFUSO M3
	12 ARRUELAS PARA PARAFUSO M4
	14 PARAFUSOS ROSCA SOBERBA 2,2x13mm
	17 PARAFUSOS ROSCA SOBERBA 2,2x9,5mm
	10 PARAFUSOS ROSCA SOBERBA 2,2x6mm
	2 PARAFUSOS M2x16mm + 2 PORCAS M2
	4 ARRUELAS PARA PARAFUSO 2,2mm

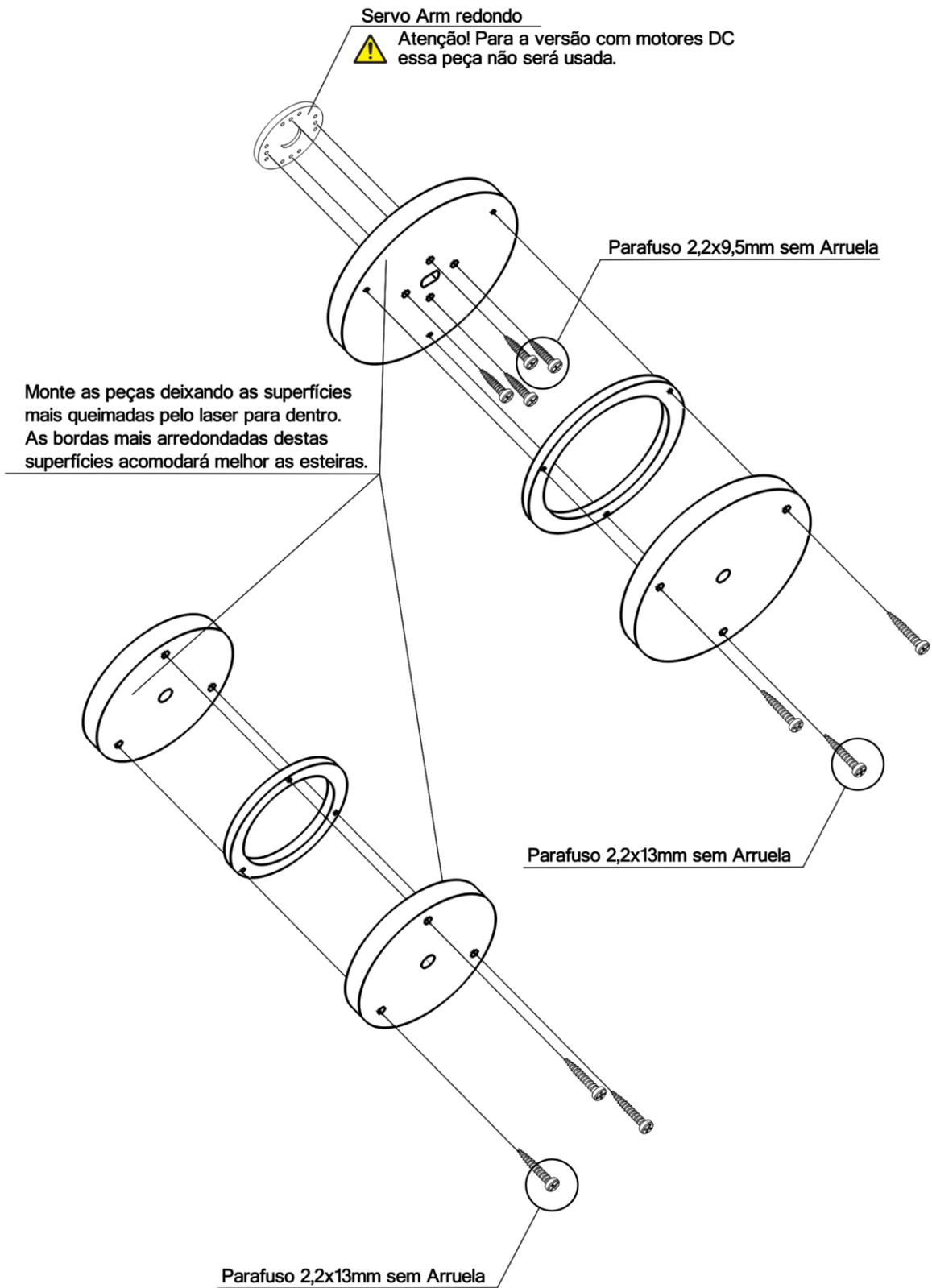
FERRAMENTAS

As ferramentas e materiais que não acompanham o kit mas são necessários para a montagem são:

- Chave philips média e pequena.
- Alicates de ponta fina.
- Cola branca

RODAS

Monte as rodas seguindo o esquema abaixo. Repita para o outro lado.

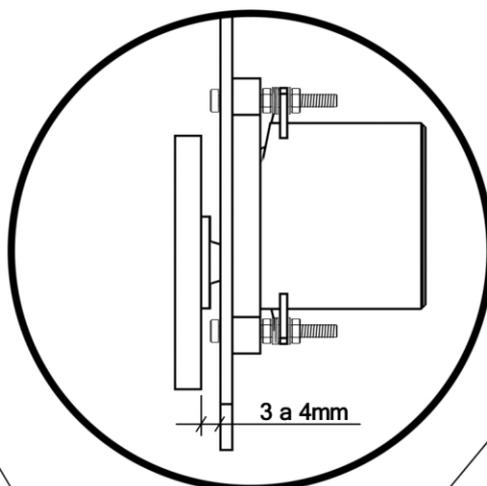


MOTORES - Versão com Servos 360° de rotação contínua

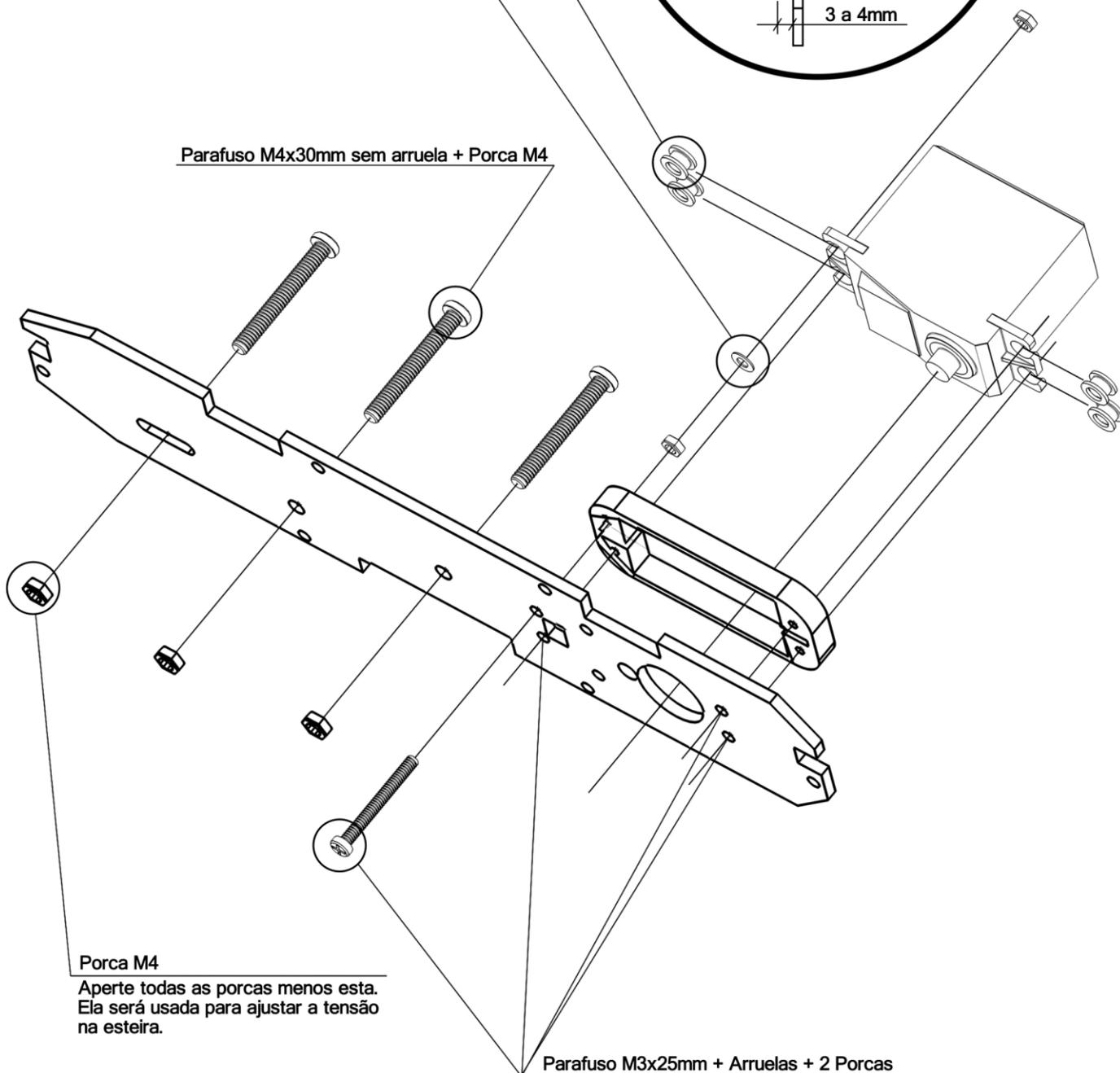
Monte o servo 360° e os parafusos M4x30mm na lateral esquerda.
Repita a montagem para a lateral direita.

Instale os coxins de borracha que acompanham o servo

O número de arruelas aqui pode variar para que o ajuste do servo fique correto.
Aperte a porca ajustando a distância entre a roda e a lateral do robô que deve ficar entre 3 a 4mm.
Veja o detalhe ao lado.



Parafuso M4x30mm sem arruela + Porca M4



Porca M4

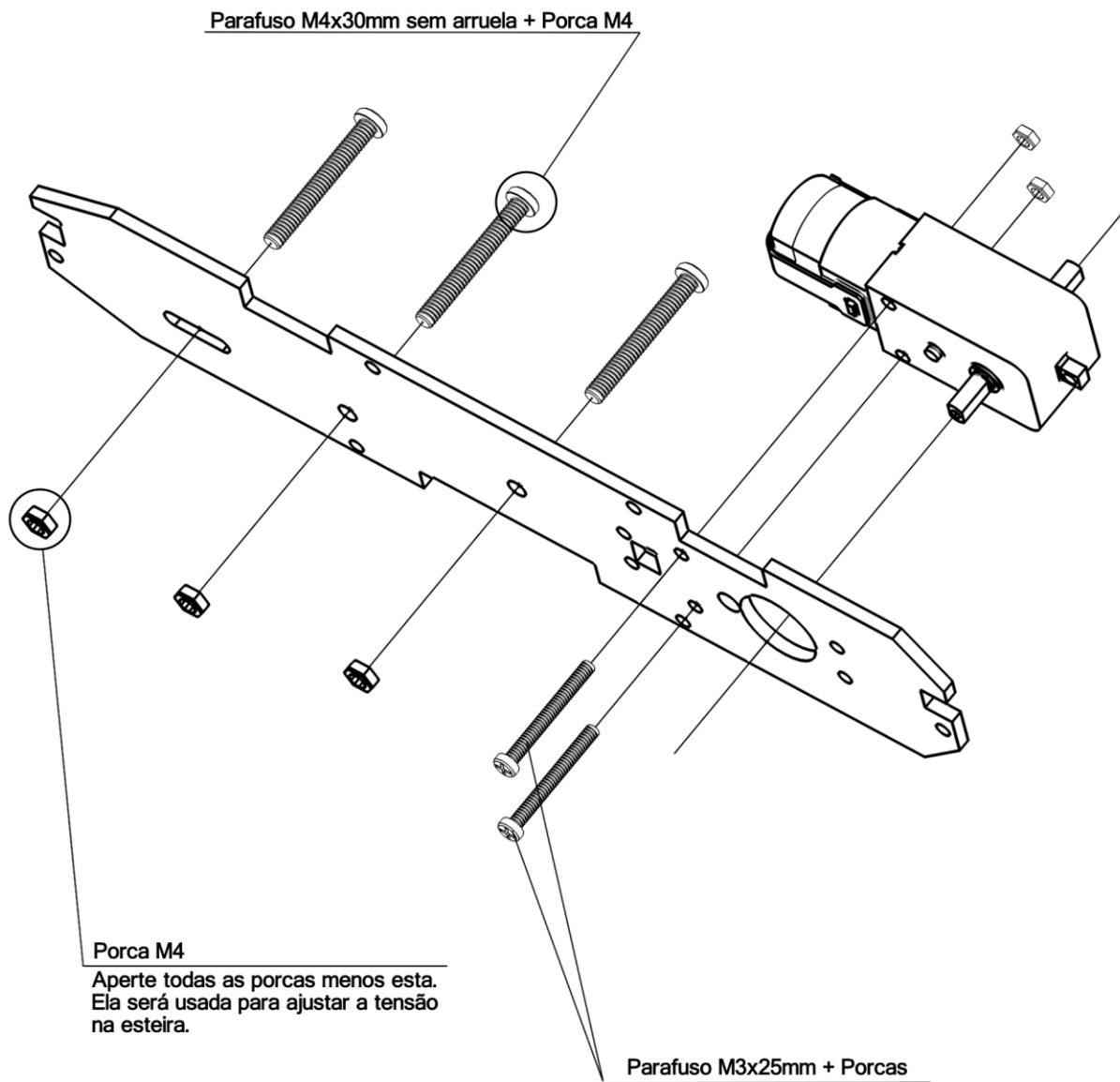
Aperte todas as porcas menos esta.
Ela será usada para ajustar a tensão na esteira.

Parafuso M3x25mm + Arruelas + 2 Porcas

Repita esta montagem para os outros 3 parafusos correspondentes

MOTORES - Versão com Motores DC

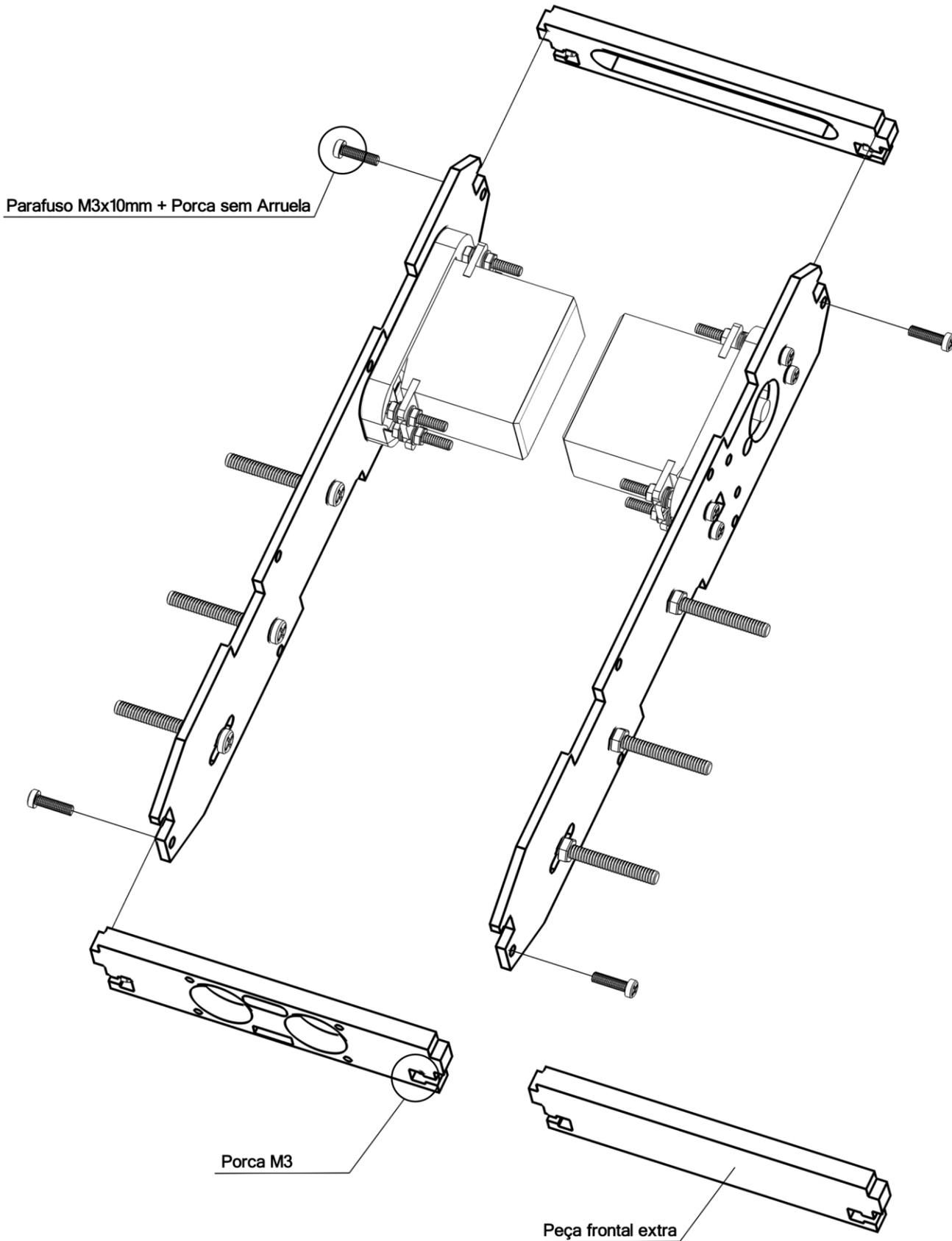
Instale o motor DC e os parafusos M4x30mm na lateral esquerda.
Repita a montagem para a lateral direita.



MONTAGEM DO CORPO

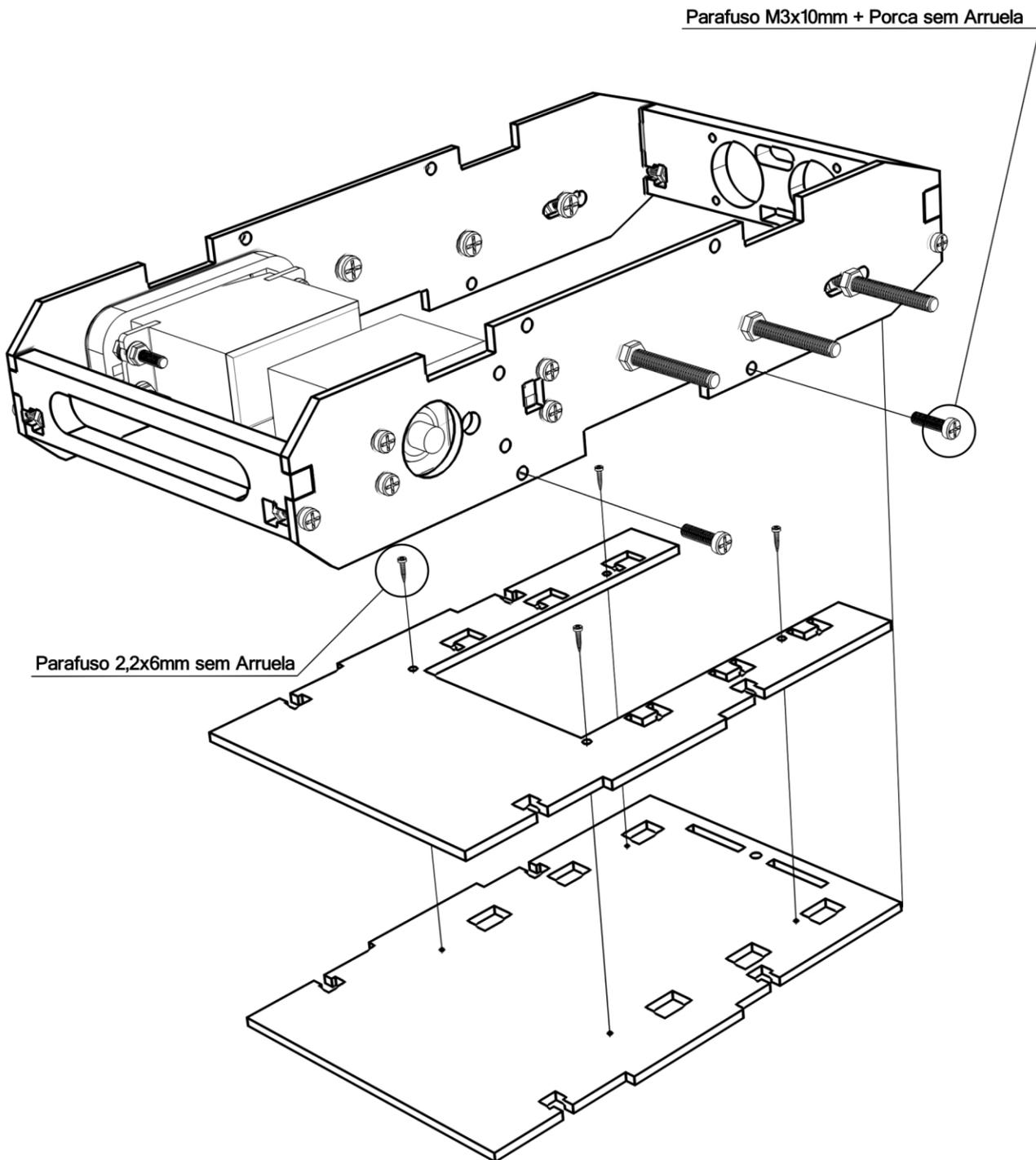
Monte a peça frontal e a traseira às laterais.

Dica: só realize o aperto final dos parafusos quando todas as peças já estiverem montadas.



BASE INFERIOR

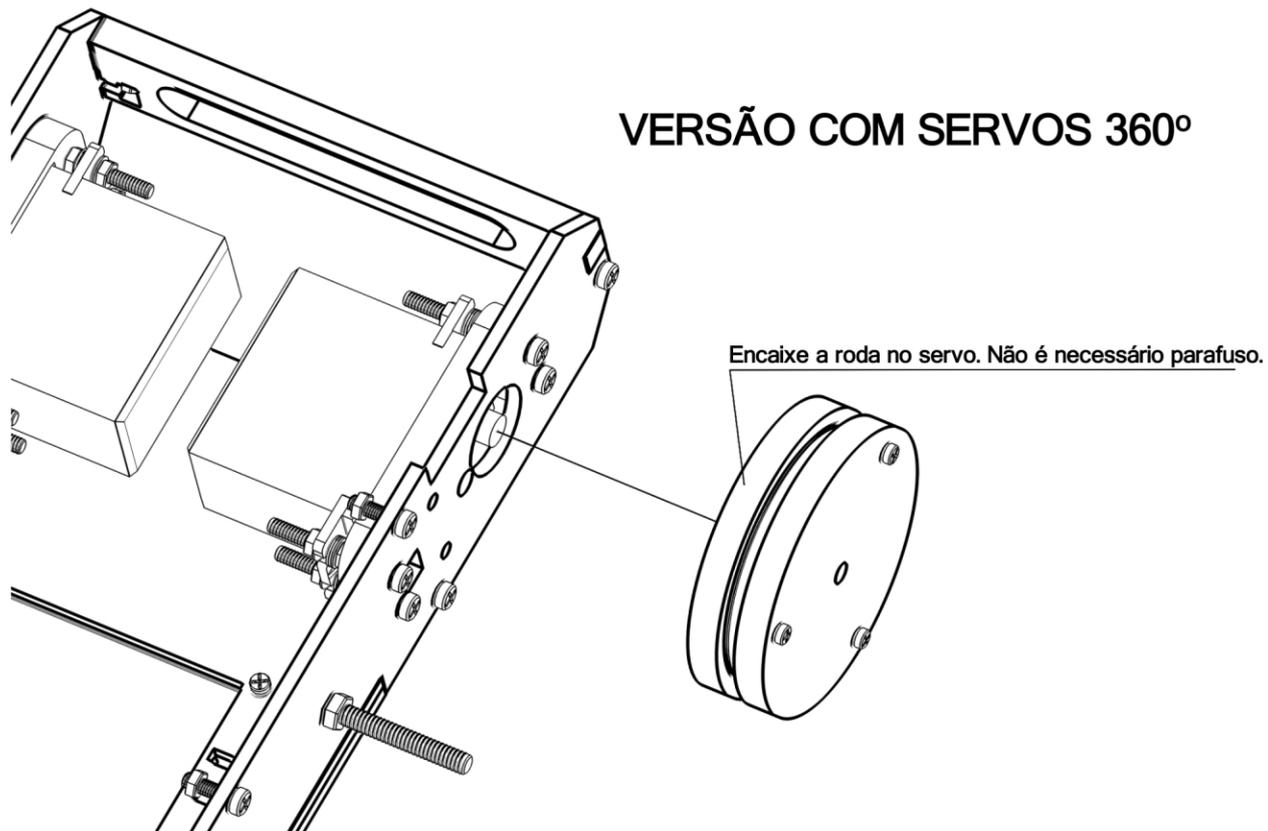
Monte a base inferior do corpo.



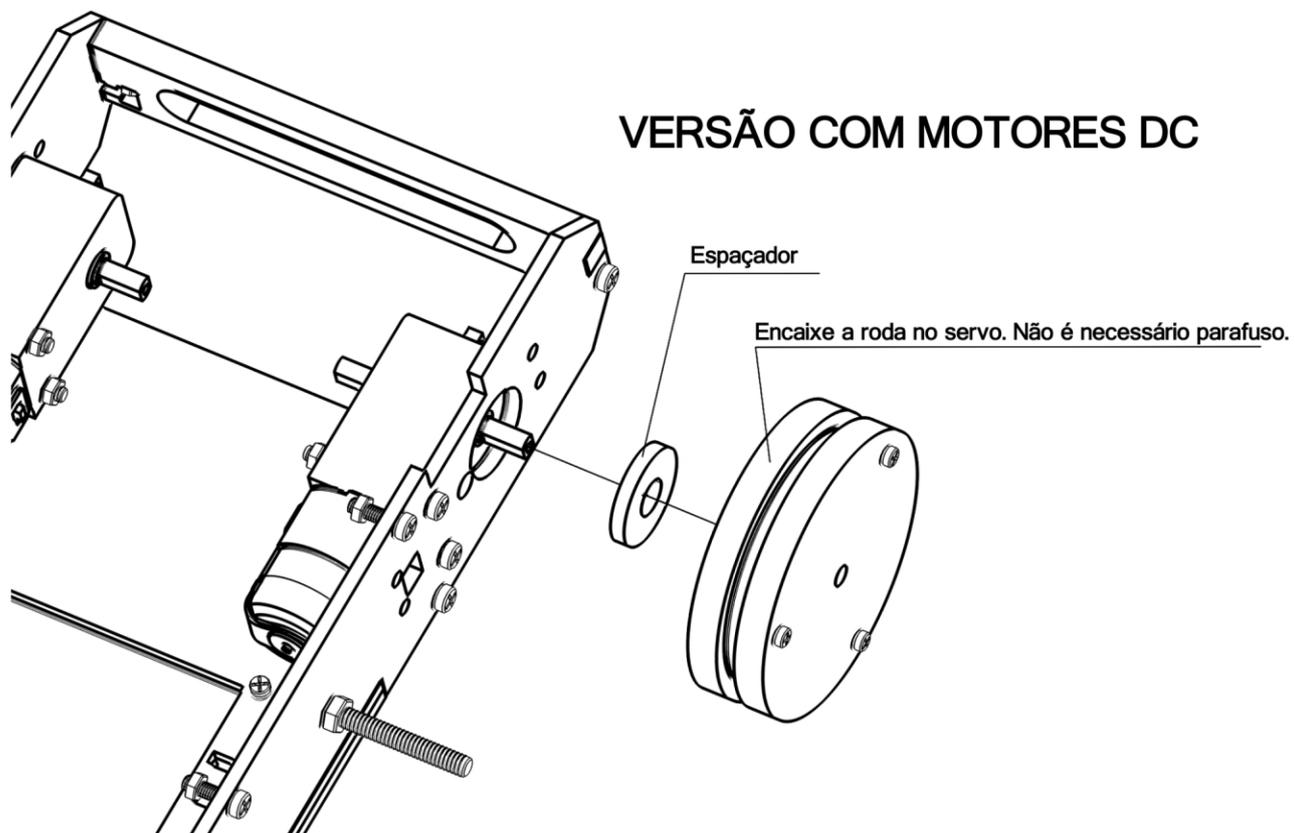
RODA DE TRAÇÃO

Monte a roda maior de tração. Repita o procedimento para a outra lateral.

VERSÃO COM SERVOS 360°

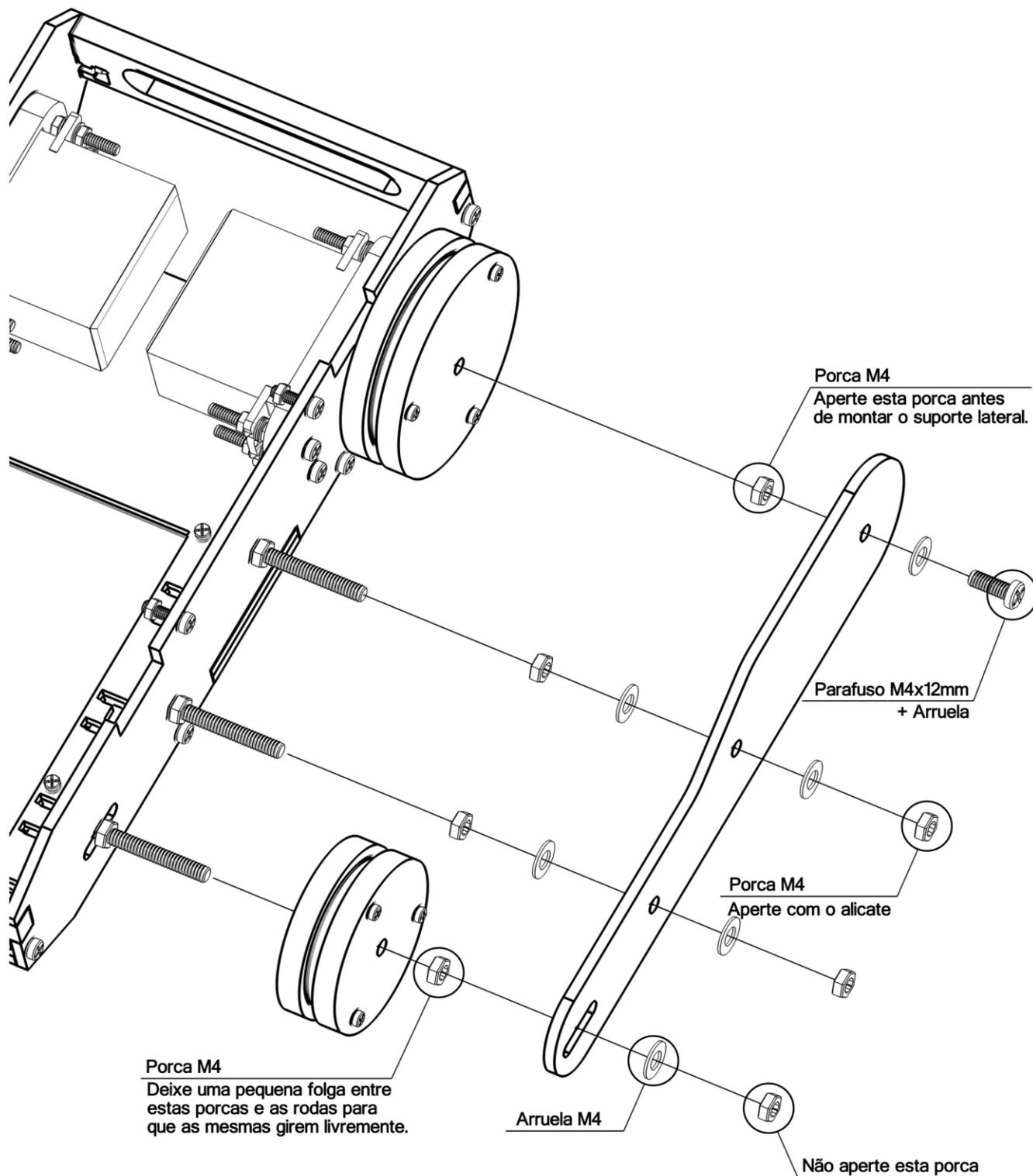


VERSÃO COM MOTORES DC



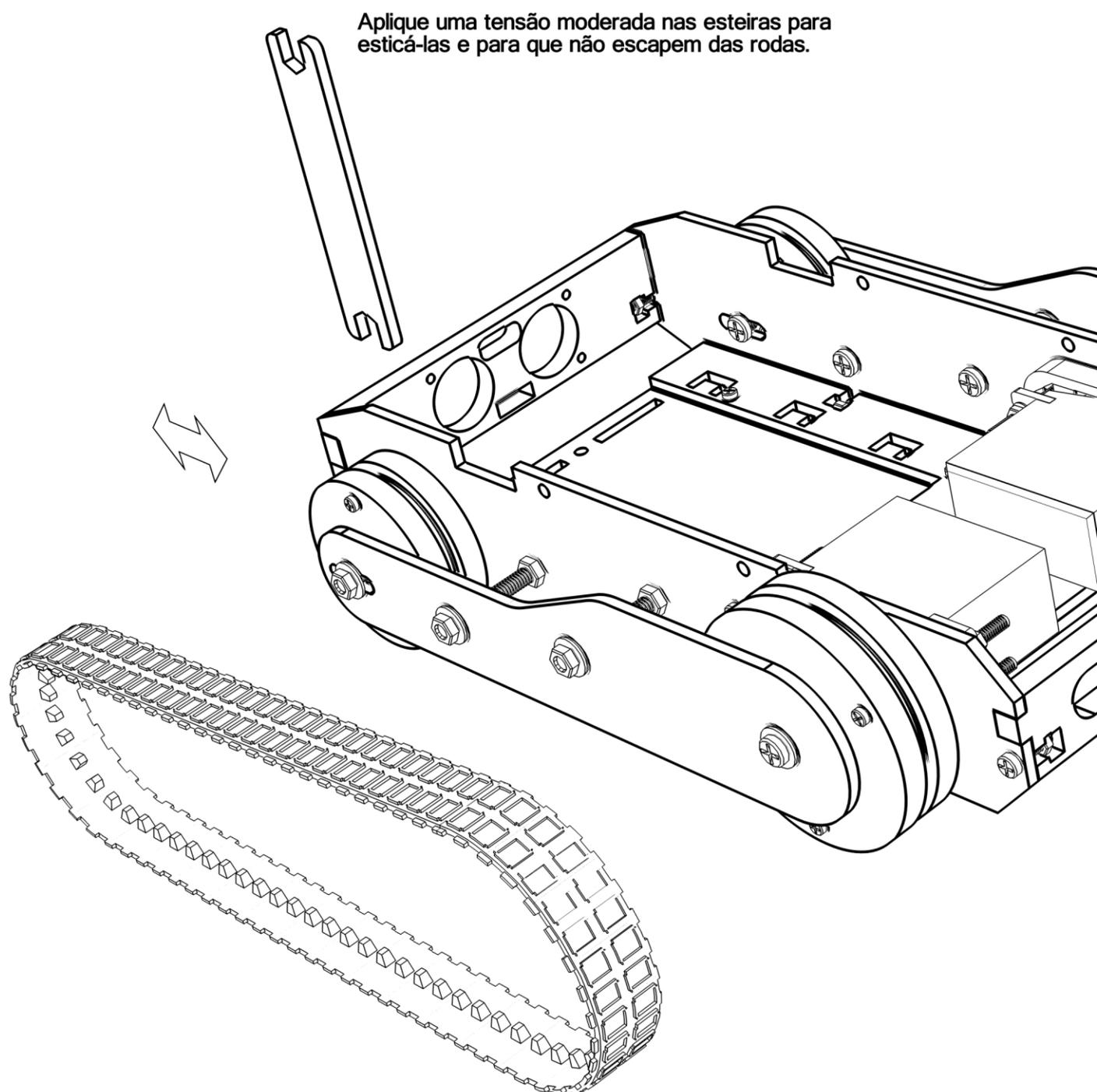
SUPORTE LATERAL

Encaixe as rodas nos eixos e instale o suporte lateral.
Verifique se as rodas estão girando livremente.
Repita o procedimento para a outra lateral.



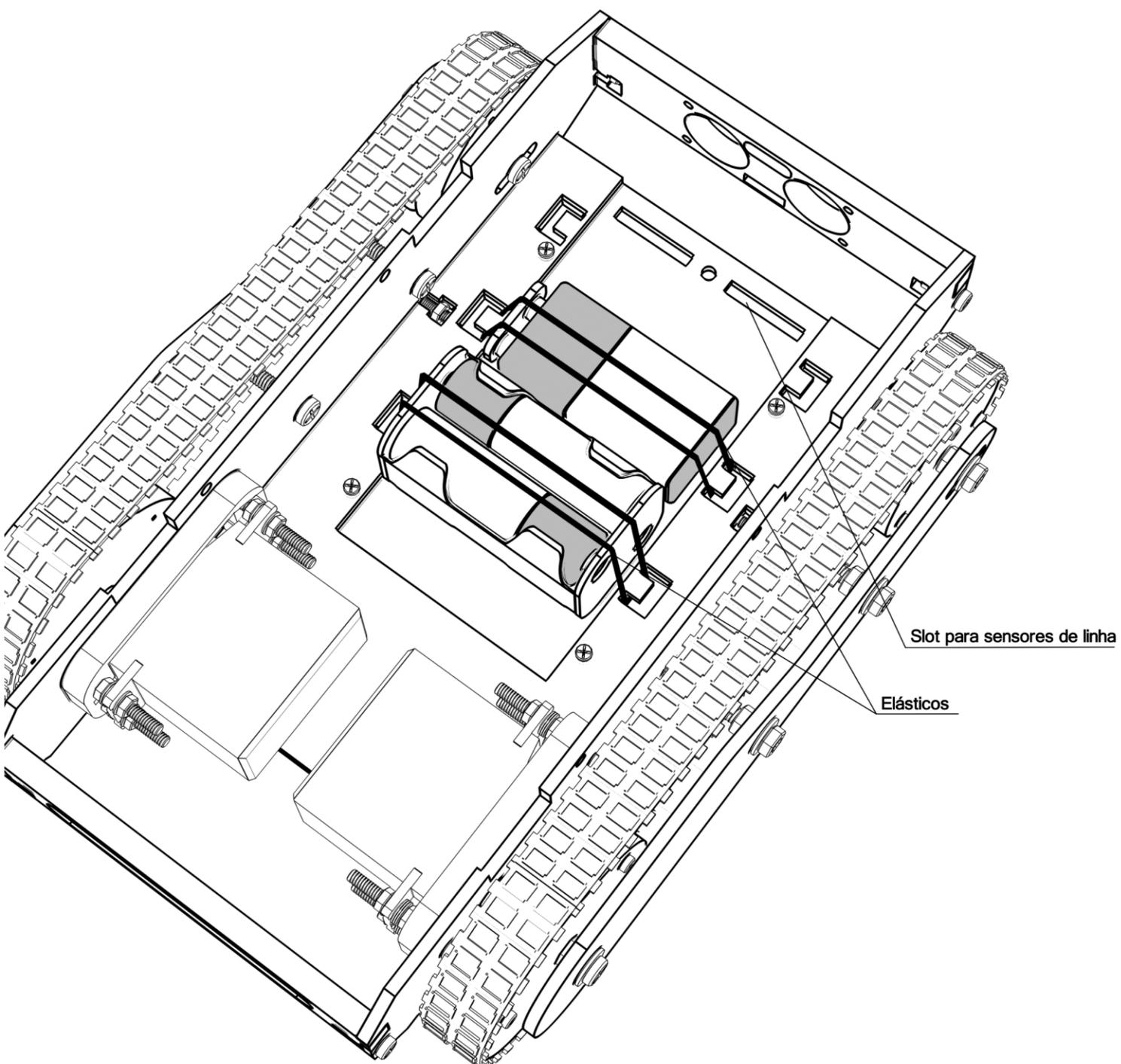
ESTEIRAS

Instale a esteira e regule a tensão utilizando a chave de MDF para segurar a porca e uma chave philips para apertar o parafuso.



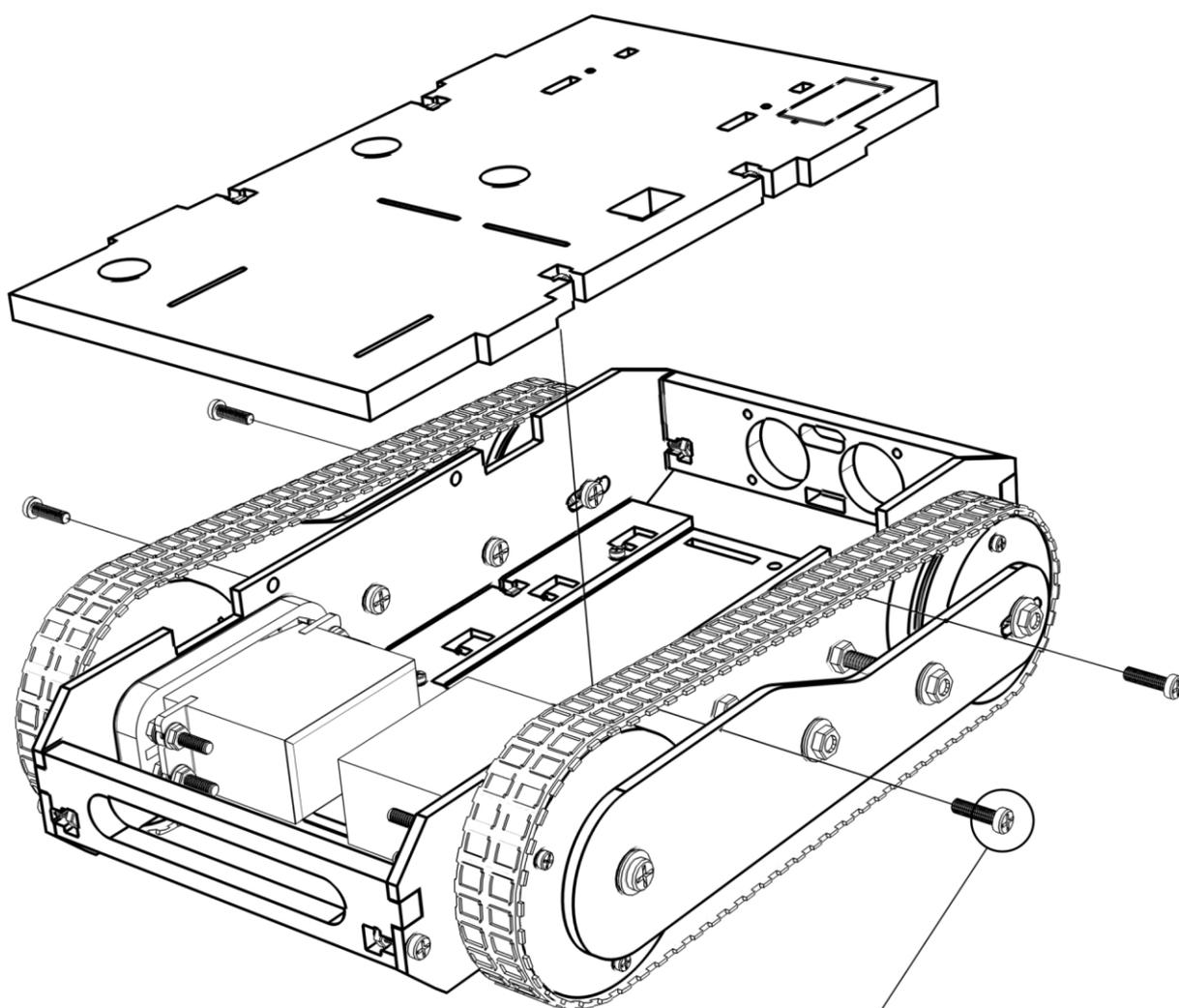
PILHAS E BATERIAS

Fixe a bateria de 9v e as pilhas com o elástico como mostra a figura.



TAMPA SUPERIOR

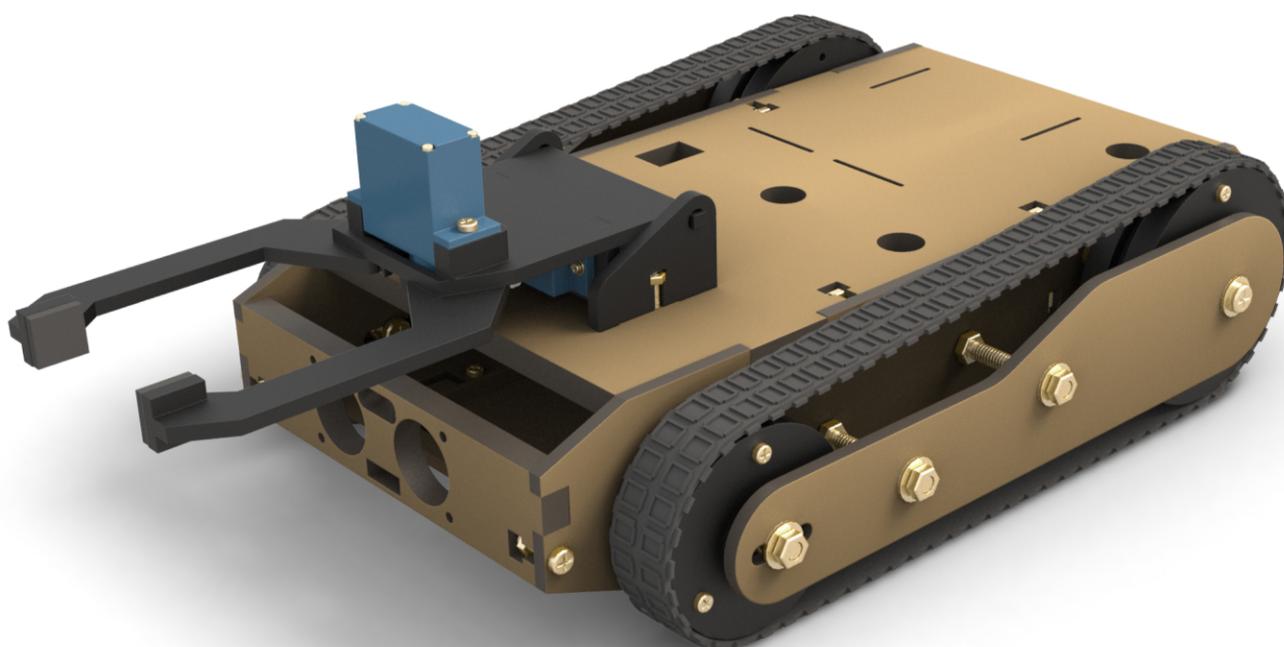
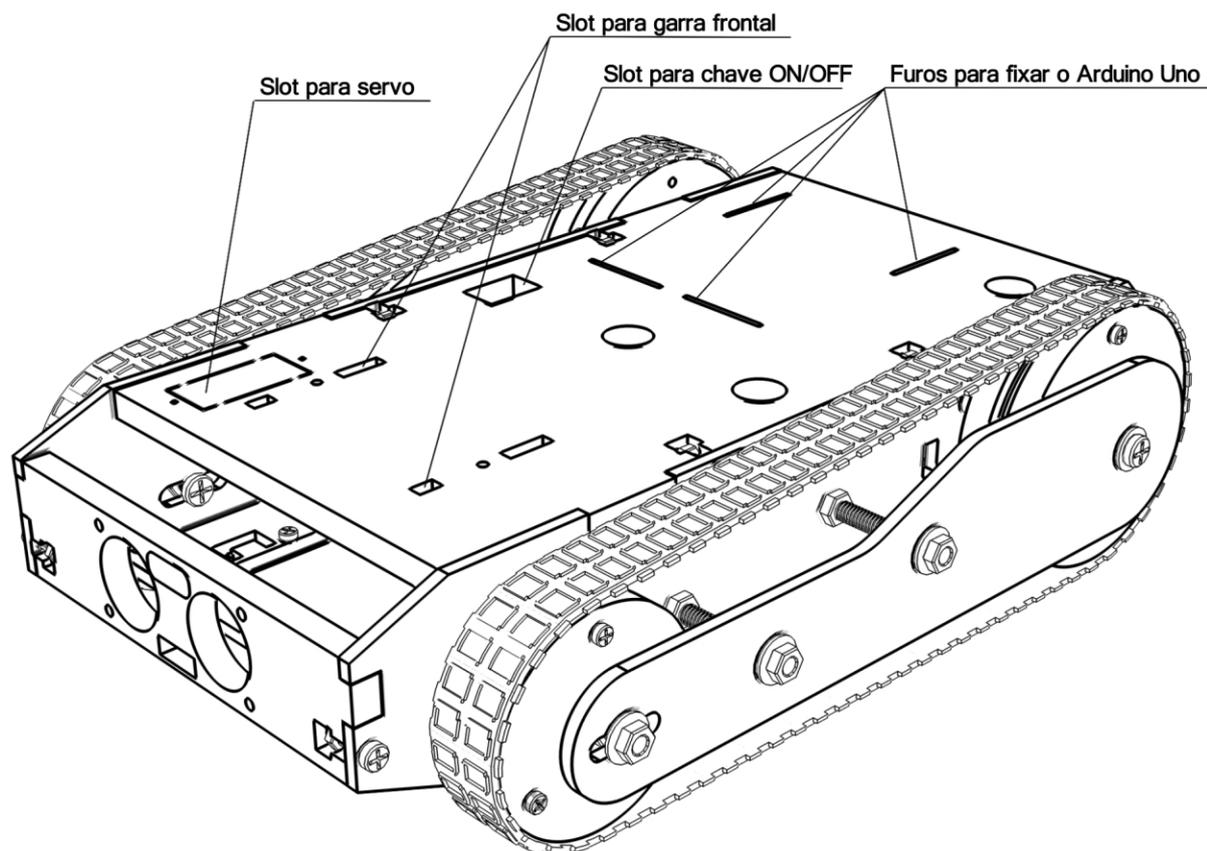
Encaixe a tampa superior.



Parafuso M3x10mm sem Arruela

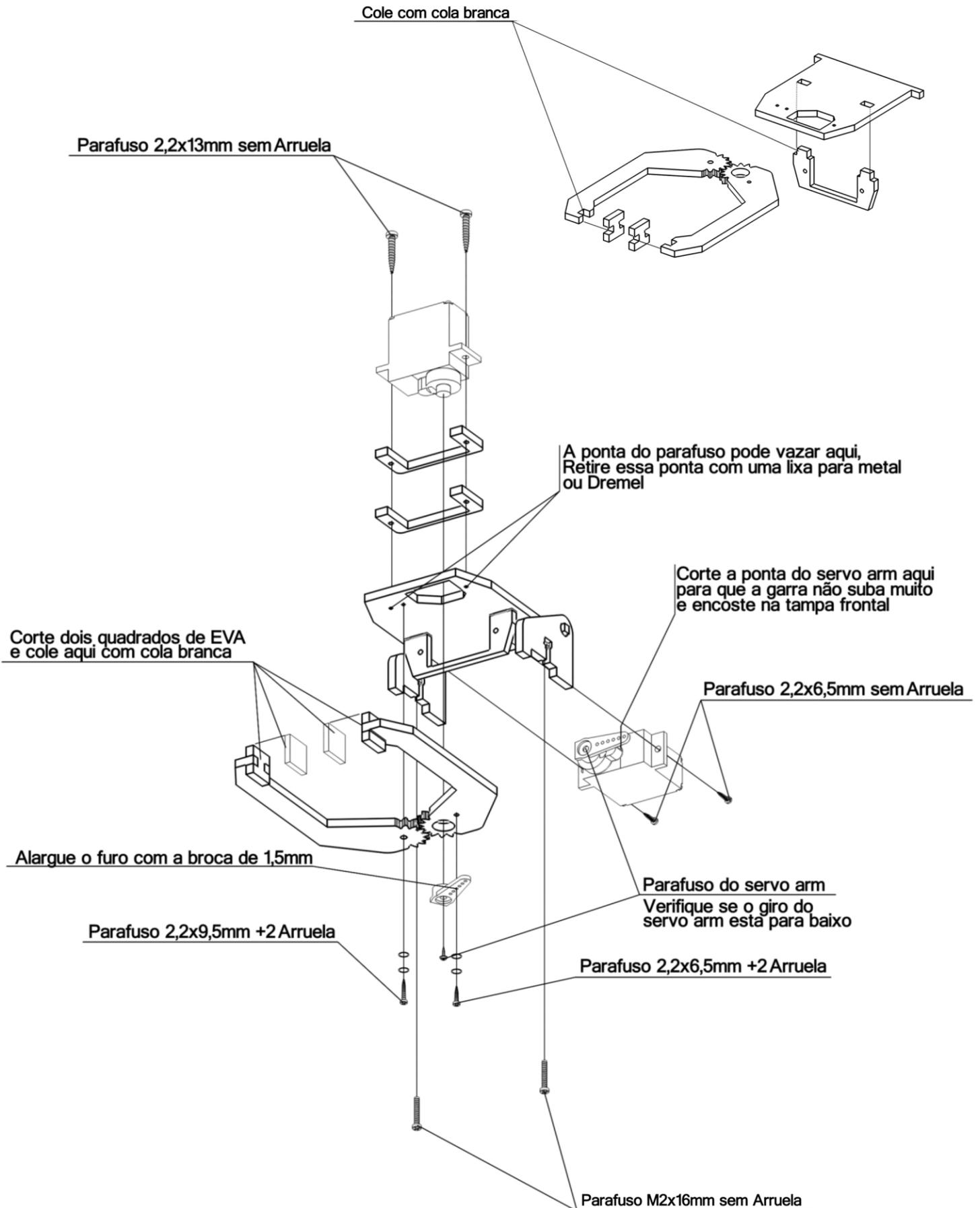
GARRA E OPCIONAIS

Futura atualização. O EasyFinderDS permite a instalação de uma garra frontal. As peças em MDF da garra já acompanham o Kit, mas os servos necessários para acioná-la devem ser adquiridos separadamente. São necessários 2 servos padrão 9g MG90 ou TG9e. É possível também instalar um servo na parte frontal e sensores de linha na parte de baixo.

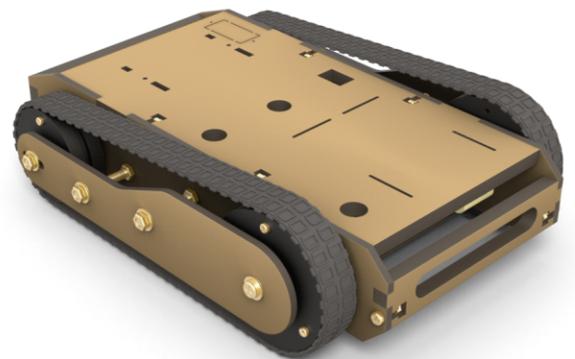
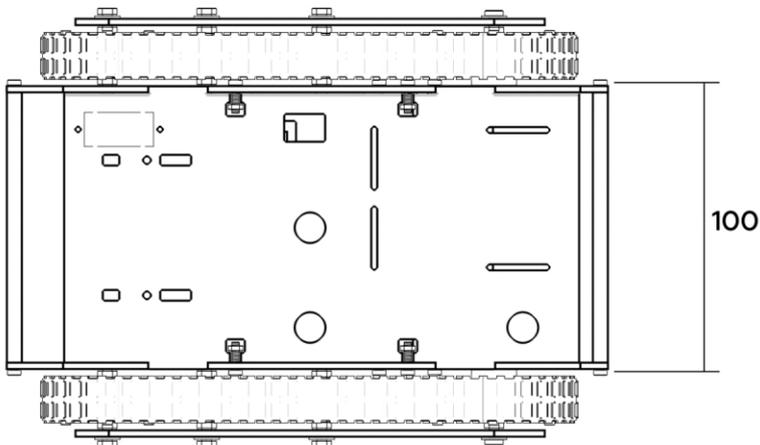
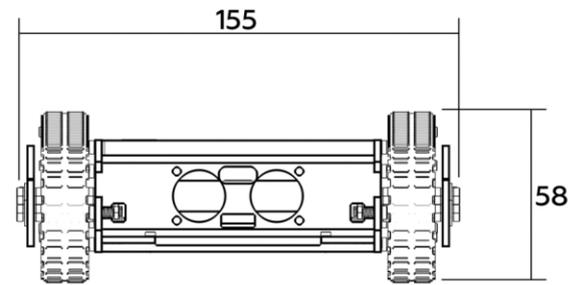
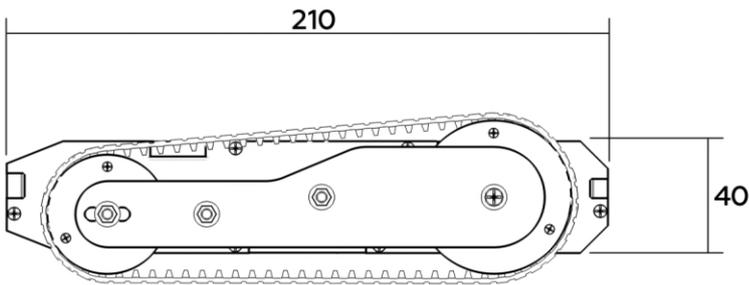
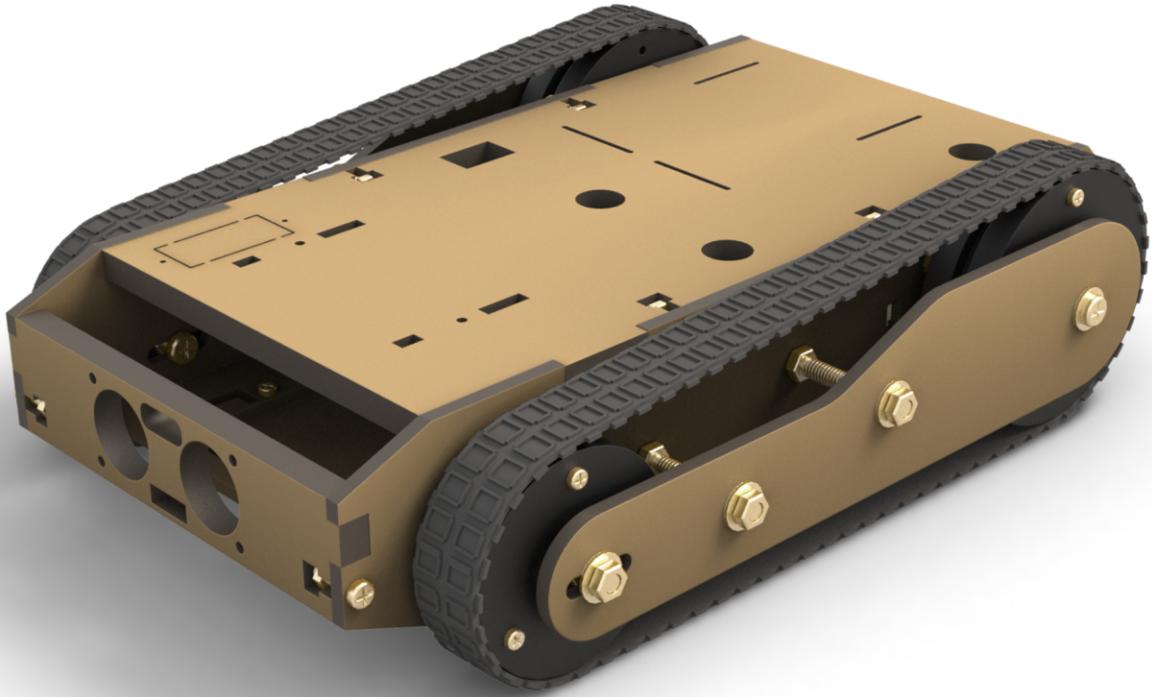


MONTAGEM DA GARRA FRONTAL

ATENÇÃO! SERVO DA GARRA NÃO ACOMPANHAM O KIT. USE OS MODELOS SG90 OU TG9e

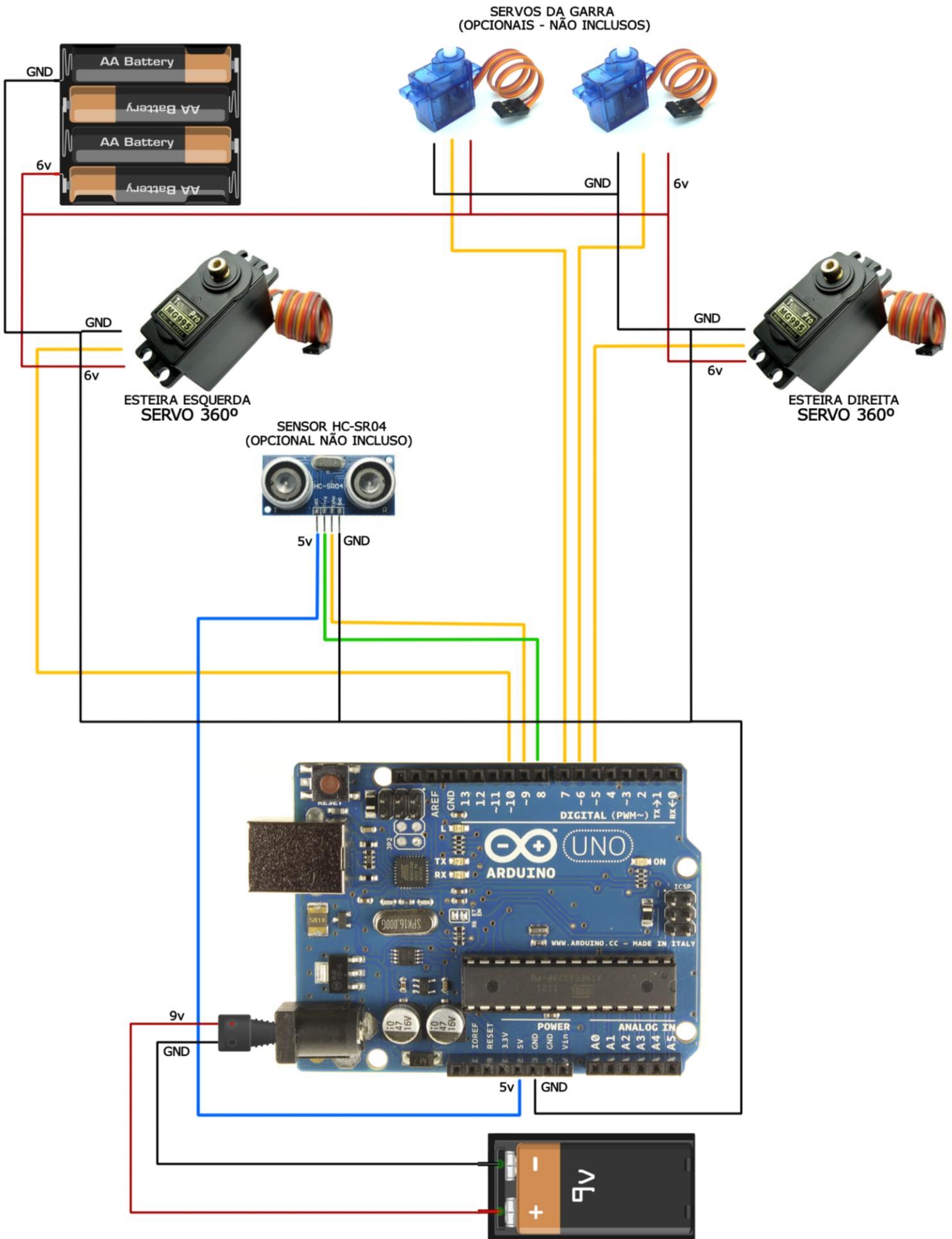


PRODUTO PRONTO E MEDIDAS



MEDIDAS EM mm

LIGAÇÃO - VERSÃO COM SERVOS 360°



SUGESTÃO PARA LIGAÇÃO COM RÁDIO CONTROLE

Para controlar todas as funções do EasyFinderDS será necessário um sistema de rádio/receptor com no mínimo 5 canais e que também possua recurso de Elevon mixing. Somente a versão com servos 360° é compatível com esse sistema. Abaixo, o esquema de ligação:

SERVOS DA GARRA



ESTEIRA ESQUERDA
SERVO 360°



ESTEIRA DIREITA
SERVO 360°

RECEIVER



Servo	Signal	+	-
Futaba	White	Red	Black
Hitec	Yellow	Red	Black
JR	Orange	Red	Brown

Servo Wire Colour



RADIO